

Seminario di Metodi matematici  
per i sistemi ambientali

Dinamica delle popolazioni :  
rudimenti di teoria qualitativa

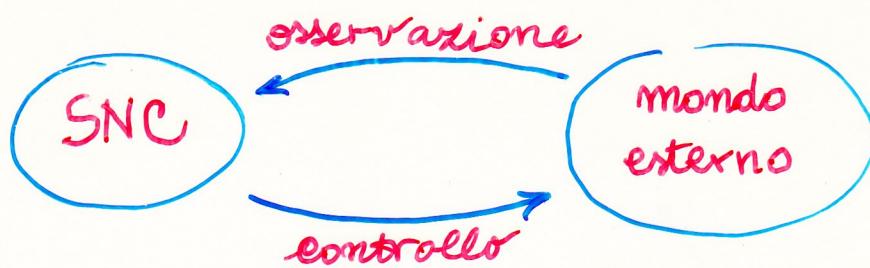
(Variazioni su un tema da un articolo \*)  
di A. N. Kolmogorov [1972 n. 1]

GIOVANNI F. CROSTA

Milano, 2013 dic. 12

(\*) А.Н. Колмогоров, "Качественное изучение математических моделей динамики популяций," Проблемы Кибернетики, № 25 (1972) 100-106.

## Relazioni dati sperimentali - modello



Ciclo epistemologico:

genesi di un modello, (progetto degli esperimenti) → evoluzione del modello ←

### Classificazione delle procedure

modello - centriche

interpretare i dati sperimentali (o le osservazioni) tramite un modello avente proprietà conosciute

dato - centriche

ricercare un modello idoneo a leggere i dati sperimentali (o le osservazioni)

# Sistema dinamico "modello"

$$\mathcal{G} := \{T, U, \Omega, S, Y, \Gamma; \vec{f}, \vec{\eta}\}$$

con l'abituale NOTAZIONE

$T$ : insieme continuo, ordinato, dei tempi

$U$ : spazio  $M$ -dimensionale degli ingressi

$\Omega$ : spazio delle funzioni (o anche distribuzioni) d'ingresso

$S$ : spazio  $N$ -dimensionale degli stati

$Y$ : spazio  $P$ -dimensionale delle uscite

$\Gamma$ : spazio delle funzioni d'uscita

$\vec{f}[\cdot, \cdot, \cdot] : T \times S \times U \rightarrow \mathcal{C}S$  funzione generatrice  
 $\vec{f} \in (\mathcal{C}^0[T \times S \times U])^N$ ;  $\vec{f}[t, \vec{s}, \vec{u}] \in \mathbb{R}^N$

$\vec{\eta}[\cdot, \cdot] : T \times S \rightarrow Y$  trasformazione d'uscita

$\vec{\eta} \in (\mathcal{C}^0[T \times S])^P$ ;  $\vec{\eta}[t, \vec{s}] \in \mathbb{R}^P$

$$\mathcal{G} : \left\{ \begin{array}{l} d_t \vec{s}[t] = \vec{f}[t, \vec{s}[t], \vec{u}[t]], \quad t \geq 0 \\ \vec{s}[0] = \vec{s}_0 \\ \vec{y}[t] = \vec{\eta}[t, \vec{s}[t]] \end{array} \right.$$

$\vec{f}$  & semigruppo causale

# Dinamica delle popolazioni : tassonomia dei processi e dei modelli

Modelli a tempo

{discreto  
continuo}

modelli a tempo continuo

- per specie singole  
di crescita, logistici, con ritardo,  
con distribuzione di età
- per due specie interagenti  
preda-predatore LOTKA (1920) - VOLterra (1926)

KOMOROPOB (1936)

KOMOROPOB (1972)

competizione

simbiosi

- per più di due specie interagenti

ESEMPIO 1: S di LOTKA-VOLTERRA ideale

$$\dim[S] = 2$$

$$\begin{cases} \dot{s}_1 = (\varepsilon - \alpha s_2) s_1 = g_1(s_2) s_1 \\ \dot{s}_2 = (-m + \beta s_1) s_2 = g_2(s_1) s_2 \\ \vec{s}(0) = \vec{s}_0 \\ \vec{y} = \eta[\vec{s}] \end{cases}$$

Risposte che non richiedono di integrare il S

\* esistenza di soluzioni positive.

$$\begin{cases} \frac{ds_1}{s_1} = g_1(s_2) dt \\ \frac{ds_2}{s_2} = g_2(s_1) dt \end{cases} \quad \begin{cases} \ln|s_1| = \int_0^t g_1(s_2) dt + c_1 \\ \ln|s_2| = \int_0^t g_2(s_1) dt + c_2 \end{cases} \quad \begin{cases} s_1(t) = s_{10} e^{\int_0^t g_1(s_2) dt} \\ s_2(t) = s_{20} e^{\int_0^t g_2(s_1) dt} \end{cases}$$

$$\vec{s}_0 \in \mathbb{R}_+^2 \Rightarrow \vec{s}(t) \in \mathbb{R}_+^2 \forall t \geq 0.$$

\* esistenza di integrali primi

$$(g_2(s_1)s_2 ds_1 - g_1(s_2)s_1 ds_2) = 0$$

$$\frac{g_2(s_1)}{s_1} ds_1 = \frac{g_1(s_2)}{s_2} ds_2$$

$$\beta s_1 + \alpha s_2 - m \ln s_1 - \varepsilon \ln s_2 = H(\vec{s}) = H(\vec{s}_0)$$

$$\vec{s}_0, \vec{s} \in \Gamma$$

?  $\exists$  traiettorie chiuse?

## Teoria qualitativa : obiettivi modello-centrati

DEF. (teoria qualitativa dei  $\dot{y}$  dinamici)

insieme di metodi e procedimenti volti a determinare le proprietà (delle soluzioni) del  $\dot{y}$  dinamico  
Senza integrare le equazioni del moto.

ELENCO degli obiettivi della teoria qualitativa in contesto modello-centrico

esistenza di soluzioni positive :  $\vec{x} \in S_+$

esistenza di stati di equilibrio positivi :  $\vec{o} \in S_+$   
( $\equiv \{ o_n > 0, 1 \leq n \leq N \}$ )

stabilità degli stati  $\vec{o} \in S_+$

determinazione di invarianti positivi  
di dominii d'attrazione

esistenza di integrali primi ( $\Rightarrow$  costanti del moto)

esistenza di traiettorie chiuse

altre proprietà dello spazio di stato :

separatrici, cicli limite, ---

HENRI POINCARÉ (1854-1912) :  $\approx 1881-1882$ .